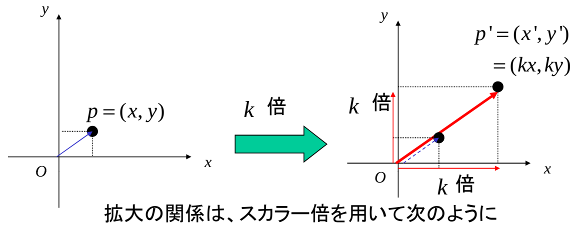
9. 線形写像

- ここでは、行列の積によって、写像を定義できることをみていく。
- また、行列の積によって定義される写像の性質を調べていく。

行列演算と写像(1次変換)

拡大とスカラー倍

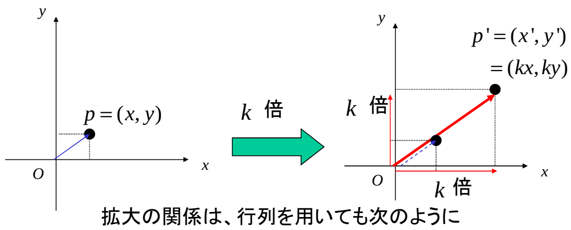


拡大の関係は、スカラー倍を用いて次のように表現できる。

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = k \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

拡大後　拡大　拡大前

拡大と行列の積

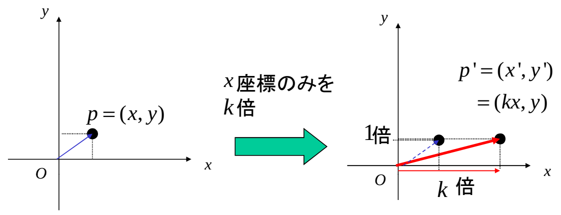


拡大の関係は、行列を用いても次のように表現できる。

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

拡大後　拡大　拡大前

変形と行列

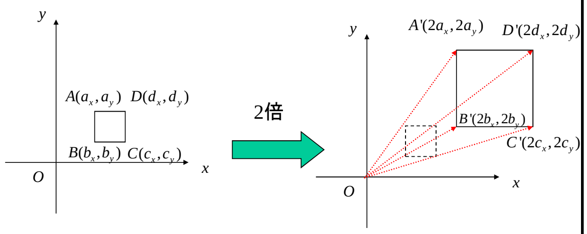


行列を用いるといろいろな変形が表現できる。

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

変形後　変形　変形前

行列による図形の変形1

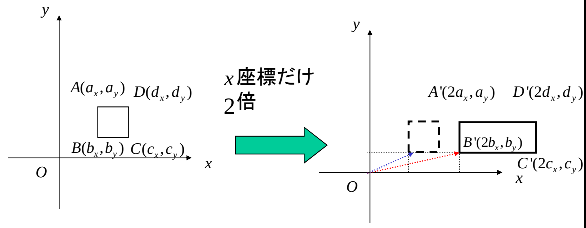


図形の拡大は行列を用いて表現できる。

$$\begin{bmatrix} a'_x \\ a'_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix}$$

7

行列による図形の変形2



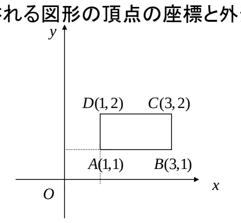
図形の変形は行列を用いて表現できる。

$$\begin{bmatrix} a'_x \\ a'_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix}$$

8

練習

次の図形に各変換をほどしたとき、
うつされる図形の頂点の座標と外形を描け。



(1)
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

(2)
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

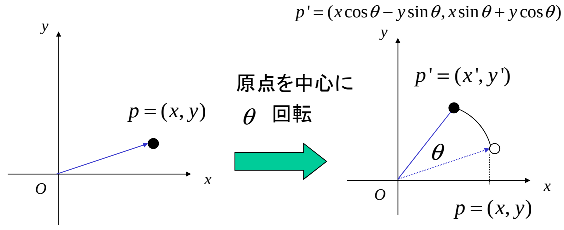
(3)
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

(4)
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

9

回転を表す行列

$p' = (x\cos\theta - y\sin\theta, x\sin\theta + y\cos\theta)$



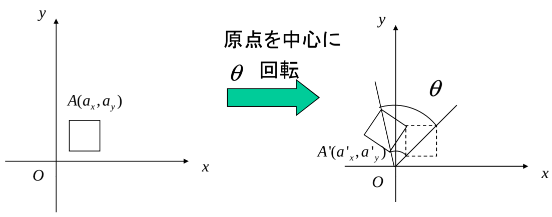
回転も行列を用いて表すことができる。
回転を表す行列は少し複雑である。
(興味のある人は自分で導くとよい。)

回転後 $\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ 回転前

回転

10

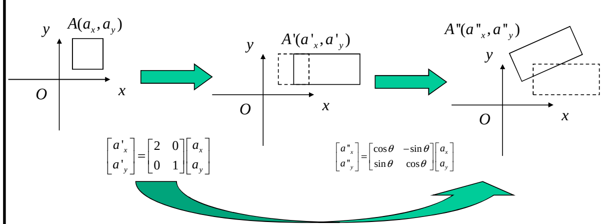
行列による図形の回転



$$\begin{bmatrix} a'_x \\ a'_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix}$$

11

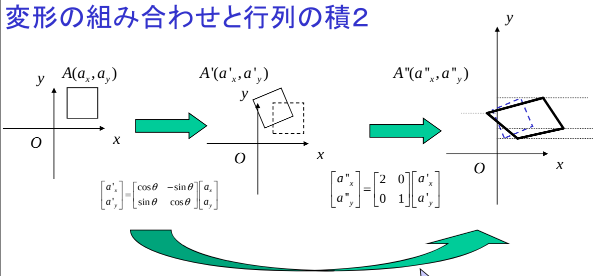
変形の組み合わせと行列の積1



$$\begin{bmatrix} a''_x \\ a''_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a'_x \\ a'_y \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 2\cos\theta & -\sin\theta \\ 2\sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix}$$

変形の組み合わせは行列の積で表現される。

変形の組み合わせと行列の積2

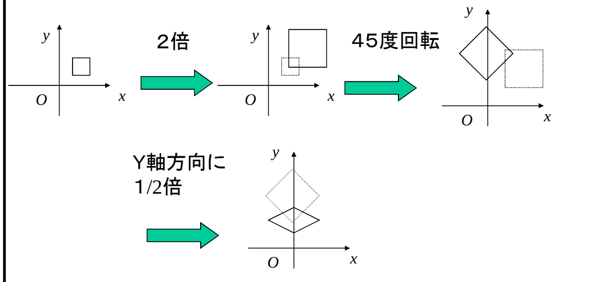


$$\begin{bmatrix} a''_x \\ a''_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a'_x \\ a'_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2\cos\theta & -2\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_x \\ a_y \end{bmatrix}$$

変換の順序と
積の順序を注意する事。
交換はできない。

練習

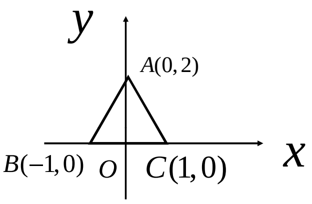
次の1連の変形を一括して表す1つの行列を求めよ。



14

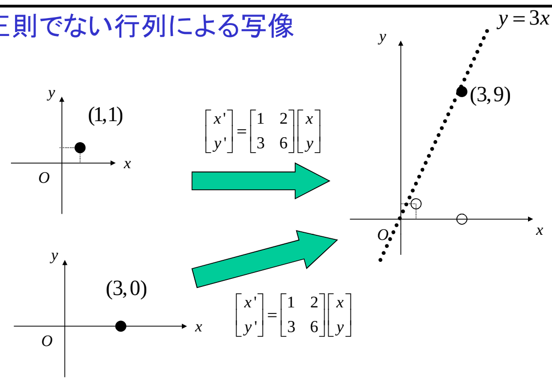
練習

一つ前の練習問題で求めた行列により、
次の図形がどのような図形に変換されるかをもとめよ。



15

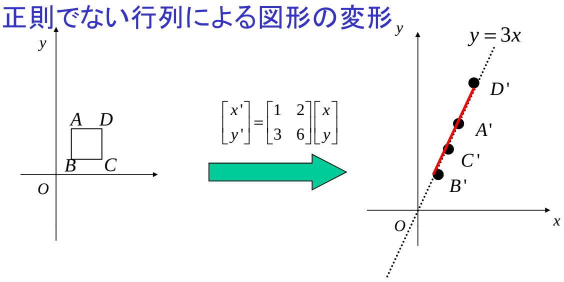
正則でない行列による写像



正則でない行列では、複数の点から一つの
点に写像される。

16

正則でない行列による図形の変形



正則でない行列による写像を用いると、
図形は“つぶれる”。

17

練習

$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ によって写像を表す。

以下の座標を持つ四角形ABCDに対して、
各頂点が上写像によって移される点の座標を
それぞれ求めよ。
また、それらの点が一直線上にあることを確かめよ。

$A(1,2)$
$B(1,1)$
$C(2,1)$
$D(2,2)$

18

線形写像

ここでは、行列によって表される写像の性質を調べる。

線形写像

定義(線形写像)

$\mathbb{R}^n$ から $\mathbb{R}^m$ への写像 $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ が,
次の（1）、（2）を満たすとき、
f は $\mathbb{R}^n$ から $\mathbb{R}^m$ への線形写像であるという。

（1）任意の $\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \in \mathbb{R}^n$ に対して、

$$f(\boldsymbol{x}+\boldsymbol{y}) = f(\boldsymbol{x}) + f(\boldsymbol{y})$$

（2）任意の $\boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n$と任意のスカラー $k \in \mathbb{R}$ に対して、

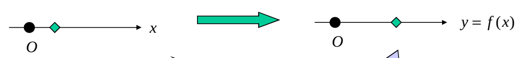
$$f(k\boldsymbol{x}) = kf(\boldsymbol{x})$$

正比例の拡張概念。
正比例は、$f:\mathbb{R} \to \mathbb{R}$ の線形写像である。

線形写像例1

$f:\mathbb{R} \to \mathbb{R} \qquad f(x) = 2x$

写像元　　写像先



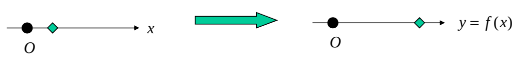
（1）
$$f(x_1+x_2) = 2(x_1+x_2) = 2x_1 + 2x_2 = f(x_1) + f(x_2)$$

（2）
$$f(kx_1) = 2(kx_1) = k2x_1 = kf(x_1)$$

この2つをまとめて一つのグラフとして表すことも多い。実は、写像はきちんと図示できるものだけではない。

線形でない写像例1

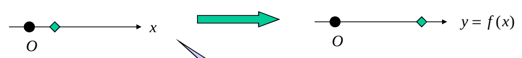
$f:\mathbb{R} \to \mathbb{R} \qquad f(x) = x^2$



（1）
$$f(x_1+x_2) = (x_1+x_2)^2 = x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2 \neq x_1^2 + x_2^2 = f(x_1) + f(x_2)$$

線形でない写像例2

$f:\mathbb{R} \to \mathbb{R} \qquad f(x) = x+1$

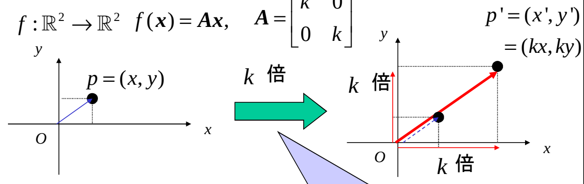


（2）
$$f(kx_1) = (kx_1)+1 = kx_1 + 1 \neq kx_1 + k = k(x_1+1) = kf(x_1)$$

一つの図で、線形写像を表したときには、原点を通らなければならない。

線形写像例2

$f:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2 \quad f(\boldsymbol{x}) = A\boldsymbol{x}, \quad A = \begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{bmatrix}$



（1）
$$f(\boldsymbol{x}_1+\boldsymbol{x}_2) = A(\boldsymbol{x}_1+\boldsymbol{x}_2) = A\boldsymbol{x}_1 + A\boldsymbol{x}_2 = f(\boldsymbol{x}_1) + f(\boldsymbol{x}_2)$$

（2）
$$f(k\boldsymbol{x}_1) = A(k\boldsymbol{x}_1) = kA\boldsymbol{x}_1 = kf(\boldsymbol{x}_1)$$

なお、写像 $f:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ は、
（$f:\mathbb{R} \to \mathbb{R}$ のように）
一枚の図で表すことはできない。
よって、定義域中の要素と
値域中の要素の対応（関係）
だけに注目する。

線形写像例3

$f:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix}x_1\\x_2\end{bmatrix}\overset{f}{\mapsto}\begin{bmatrix}2x_1\\x_1+2x_2\end{bmatrix}$ が線形写像かどうか調べよ。

解） $\boldsymbol{a}=\begin{bmatrix}a_1\\a_2\end{bmatrix},\boldsymbol{b}=\begin{bmatrix}b_1\\b_2\end{bmatrix}\in\mathbb{R}^2,k\in\mathbb{R}$

に対して、線形写像の条件を調べる。

（1）

$$f(\boldsymbol{a}+\boldsymbol{b})=f\left(\begin{bmatrix}a_1\\a_2\end{bmatrix}+\begin{bmatrix}b_1\\b_2\end{bmatrix}\right)=f\left(\begin{bmatrix}a_1+b_1\\a_2+b_2\end{bmatrix}\right)=\begin{bmatrix}2(a_1+b_1)\\(a_1+b_1)+2(a_2+b_2)\end{bmatrix}$$

$$f(\boldsymbol{a})+f(\boldsymbol{b})=f\left(\begin{bmatrix}a_1\\a_2\end{bmatrix}\right)+f\left(\begin{bmatrix}b_1\\b_2\end{bmatrix}\right)=\begin{bmatrix}2a_1\\a_1+2a_2\end{bmatrix}+\begin{bmatrix}2b_1\\b_1+2b_2\end{bmatrix}$$

$$=\begin{bmatrix}2(a_1+b_1)\\(a_1+b_1)+2(a_2+b_2)\end{bmatrix}$$

$$\therefore f(\boldsymbol{a}+\boldsymbol{b})=f(\boldsymbol{a})+f(\boldsymbol{b})$$

25

（2）

$$f(k\boldsymbol{a})=f\left(k\begin{bmatrix}a_1\\a_2\end{bmatrix}\right)=f\left(\begin{bmatrix}ka_1\\ka_2\end{bmatrix}\right)=\begin{bmatrix}2ka_1\\ka_1+2ka_2\end{bmatrix}$$

$$kf(\boldsymbol{a})=kf\left(\begin{bmatrix}a_1\\a_2\end{bmatrix}\right)=k\begin{bmatrix}2a_1\\a_1+2a_2\end{bmatrix}=\begin{bmatrix}2ka_1\\ka_1+2ka_2\end{bmatrix}$$

$$\therefore f(k\boldsymbol{a})=kf(\boldsymbol{a})$$

よって、線形写像である。

26

線形写像例4

$f:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m \qquad f(\boldsymbol{x})=\boldsymbol{A}\boldsymbol{x},$

行列の形（大きさ）から、定義域の次元と、値域の次元（の最大値）が直ちにわかる。

$$\boldsymbol{y}=\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}$$

$$\begin{bmatrix}y_1\\\vdots\\y_m\end{bmatrix}=\begin{bmatrix}a_{11}&a_{21}&\cdots&a_{1n}\\\vdots&\ddots&&\\a_{m1}&&&a_{mn}\end{bmatrix}\begin{bmatrix}x_1\\x_2\\\vdots\\x_n\end{bmatrix}$$

（1）

$$f(\boldsymbol{x}_1+\boldsymbol{x}_2)=\boldsymbol{A}(\boldsymbol{x}_1+\boldsymbol{x}_2)=\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}_1+\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}_2=f(\boldsymbol{x}_1)+f(\boldsymbol{x}_2)$$

（2）

$$f(k\boldsymbol{x}_1)=\boldsymbol{A}(k\boldsymbol{x}_1)=k\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}_1=kf(\boldsymbol{x}_1)$$

27

線形写像でない例3

$f:\mathbb{R}\to[0,1] \qquad f(\alpha)=\sin\alpha,$

角度（ラジアン）から正弦（サイン）をもとめる関数（写像）。

（1）

$$f(\alpha+\beta)=\sin(\alpha+\beta)=\sin\alpha\cos\beta+\cos\alpha\sin\beta\neq\sin\alpha+\sin\beta=f(\alpha)+f(\beta)$$

（2） $f(k\alpha)=\sin(k\alpha)\neq k\sin\alpha=kf(\alpha)$

28

練習

次の写像が、線形写像かどうかを答えよ。

（1） $f_1:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix}x_1\\x_2\end{bmatrix}\overset{f_1}{\mapsto}\begin{bmatrix}x_1+2\\x_2+3\end{bmatrix}$

（2） $f_2:\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix}x_1\\x_2\\x_3\end{bmatrix}\overset{f_2}{\mapsto}\begin{bmatrix}x_1+x_2\\x_2-x_3\end{bmatrix}$

（3） $f_3:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3 \qquad \begin{bmatrix}x_1\\x_2\end{bmatrix}\overset{f_3}{\mapsto}\begin{bmatrix}x_1\\x_2\\x_1+x_2\end{bmatrix}$

（4） $f_4:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^1 \qquad \begin{bmatrix}x_1\\x_2\end{bmatrix}\overset{f_3}{\mapsto}\begin{bmatrix}e^{x_1+x_2}\end{bmatrix}$

29

正比例と線形写像

$f:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$

$$y=f(x)=ax$$

スカラー

正比例

スカラー

スカラー

$$\boldsymbol{y}=f(\boldsymbol{x})=\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}$$

$m\times n$ 行列

n 項ベクトル

m 項ベクトル

$f:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$

線形写像

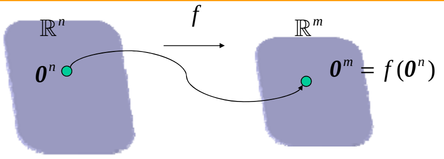
30

線形写像の性質1

（線形写像と零元）

線形写像　$f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$　に対して、零元は、零元に移される。すなわち、

$$\boldsymbol{0}^m = f(\boldsymbol{0}^n)$$



証明略

線形写像の性質2

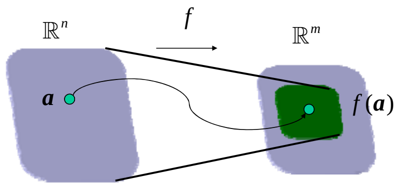
（線形写像と定義域の写像先）

$\mathbb{R}^n$ から $\mathbb{R}^m$ への線形写像 f に対して、次の集合

$$f(\mathbb{R}^n)=\left\{f(\boldsymbol{x})\in\mathbb{R}^m \mid \boldsymbol{x}\in\mathbb{R}^n\right\}$$

は $\mathbb{R}^m$ の部分空間である。

定義域全体の移動先

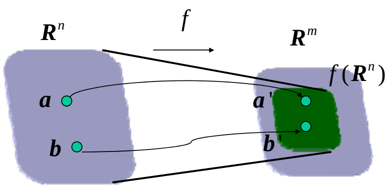


証明

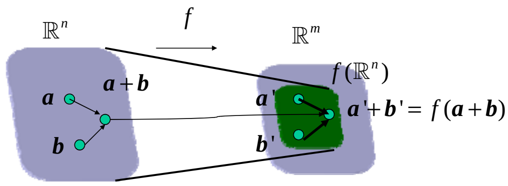
$\boldsymbol{a},\boldsymbol{b}\in\mathbb{R}^n, k\in\mathbb{R}$ に対して、線形写像の条件を調べる。

（1）$\boldsymbol{a}',\boldsymbol{b}'\in f(\mathbb{R}^n)\subseteq\mathbb{R}^m$　とすると、

$\boldsymbol{a}'=f(\boldsymbol{a}),\boldsymbol{b}'=f(\boldsymbol{b})$　なる　$\boldsymbol{a},\boldsymbol{b}\in\mathbb{R}^n$　が存在する。



$$\boldsymbol{a}'+\boldsymbol{b}'=f(\boldsymbol{a})+f(\boldsymbol{b})=f(\boldsymbol{a}+\boldsymbol{b})$$



$\boldsymbol{a}+\boldsymbol{b}\in\mathbb{R}^n$　なので、$\boldsymbol{a}'+\boldsymbol{b}'=f(\boldsymbol{a}+\boldsymbol{b})\in f\left(\mathbb{R}^n\right)$

（2）$\boldsymbol{a}'=f(\boldsymbol{a})\in f(\mathbb{R}^n),\boldsymbol{a}\in\mathbb{R}^n$ とすると、

$k\boldsymbol{a}'=kf(\boldsymbol{a})=f(k\boldsymbol{a})$　と書ける。

$k\boldsymbol{a}\in\mathbb{R}^n$　なので、$k\boldsymbol{a}'=kf(\boldsymbol{a})=f(k\boldsymbol{a})\in f\left(\mathbb{R}^n\right)$

以上より、和の公理とスカラー倍の公理を満たすので、$\mathbb{R}^m$　の部分空間である。

$\mathcal{QED}$

像(Image)

定義（像）

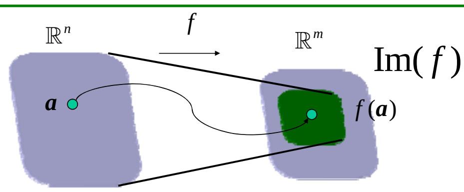
線形写像　$f:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$　に対して、部分空間 $f(\mathbb{R}^n)$ を f の**像**といい、

$$\mathrm{Im}(f)$$

と書く。すなわち、

定義域全体の移動先
値域の部分集合（部分空間）

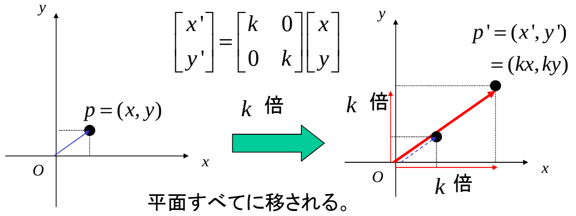
$$\mathrm{Im}(f)=\left\{f(\boldsymbol{x})\in\mathbb{R}^m \mid \boldsymbol{x}\in\mathbb{R}^n\right\}$$



像の例1

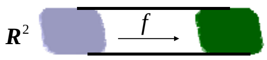
$f:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$



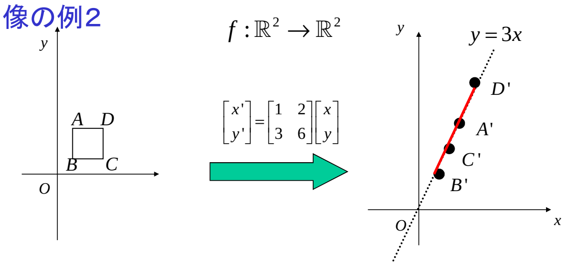
平面すべてに移される。

$$\mathrm{Im}(f) = \mathbb{R}^2$$



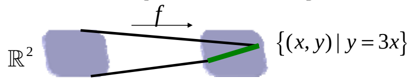
像の例2

$f:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$



平面のすべての点は、直線上に移される。

$$\mathrm{Im}(f) = \{(x, y) \mid y = 3x\}$$



練習

次の写像 f の像 $\mathrm{Im}\, f$ を求めよ。

(1)

$$f_1 : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2 \quad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \overset{f_1}{\mapsto} \begin{bmatrix} x_1 - x_3 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

(2)

$$f_2 : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2 \quad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \overset{f_2}{\mapsto} \begin{bmatrix} 3x_1 + x_2 \\ -9x_1 - 3x_2 \end{bmatrix}$$

線形写像の性質3

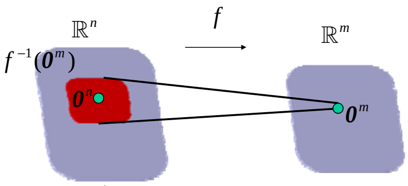
(0元への写像元)

$\mathbb{R}^n$ から $\mathbb{R}^m$ への線形写像 f に対して、次の集合

$$f^{-1}(\mathbf{0}) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid f(\mathbf{x}) = \mathbf{0}\}$$

は $\mathbb{R}^n$ の部分空間である。

原点に移される移動元



$\mathbf{0}^n \in f^{-1}(\mathbf{0}^m)$

証明

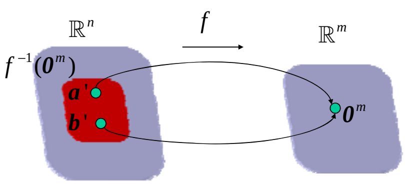
(1) $\mathbf{a}', \mathbf{b}' \in f^{-1}(\mathbf{0}^m) \Rightarrow \mathbf{a}' + \mathbf{b}' \in f^{-1}(\mathbf{0}^m)$ を示す。

$\mathbf{0}^m = f(\mathbf{a}') = f(\mathbf{b}') \in \mathbb{R}^m$ とする。

このとき、線形写像の定義より、

$$f(\mathbf{a}' + \mathbf{b}') = f(\mathbf{a}') + f(\mathbf{b}') = \mathbf{0}^m + \mathbf{0}^m = \mathbf{0}^m$$

$$\therefore \mathbf{a}' + \mathbf{b}' \in f^{-1}(\mathbf{0}^m)$$



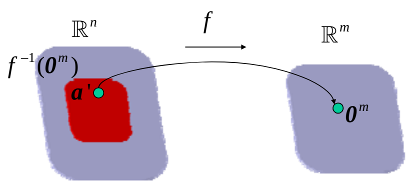
(2) $\mathbf{a}' \in f^{-1}(\mathbf{0}^m), k \in \mathbf{R} \Rightarrow k\mathbf{a}' \in f^{-1}(\mathbf{0}^m)$ を示す。

$\mathbf{0}^m = f(\mathbf{a}') \in \mathbb{R}^m$ とする。

このとき、線形写像の定義より、

$$f(k\mathbf{a}') = kf(\mathbf{a}') = k\mathbf{0}^m = \mathbf{0}^m$$

$$\therefore k\mathbf{a}' \in f^{-1}(\mathbf{0}^m)$$



QED

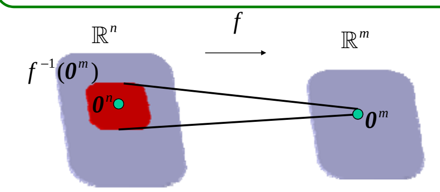
核(Kernel)

定義(核)

線形写像 $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ に対して、部分空間 $f^{-1}(\mathbf{0}^m)$を f の**核**といい、
$\mathrm{Ker}(f)$
と書く。

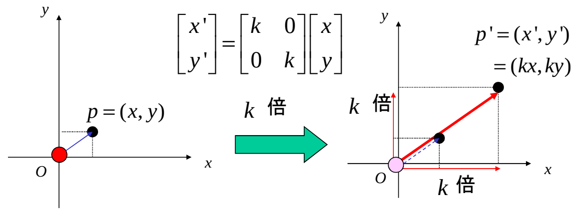
値域側の原点に移される移動元
定義域の部分集合(部分空間)

$$\mathrm{Ker}(f)=\{\mathbf{x}\in\mathbb{R}^n \mid f(\mathbf{x})=\mathbf{0}\}$$



核の例1

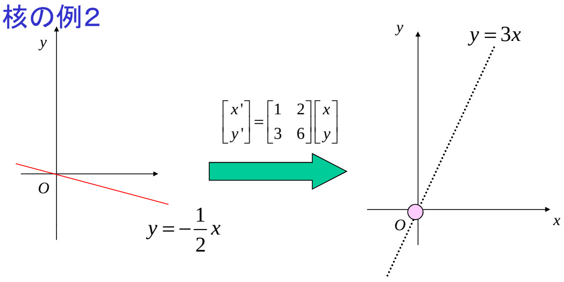
$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix}=\begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{bmatrix}\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$



原点は原点からしか移されない。

$$\mathrm{Ker}(f)=\{\mathbf{0}\}$$

核の例2



直線上の点が、原点に移される。

$$\mathrm{Ker}(f)=\left\{(x,y) \mid y=-\frac{1}{2}x\right\}$$

練習

次の写像 f の核 $\ker f$ を求めよ。

(1)

$$f_1:\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \overset{f_1}{\mapsto} \begin{bmatrix} x_1-x_3 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

(2)

$$f_2:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \overset{f_2}{\mapsto} \begin{bmatrix} 3x_1+x_2 \\ -9x_1-3x_2 \end{bmatrix}$$

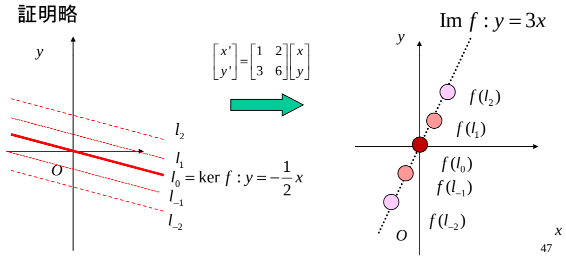
像と核の次元

定理: (次元定理)

線形写像 $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ に対して次式が成り立つ。

$$\dim \mathrm{Ker}(f) + \dim \mathrm{Im}(f) = n$$

証明略



例題

次の写像に関して、$\dim \mathrm{Ker}(f) + \dim \mathrm{Im}(f) = n$
を確かめよ。

$$f_1:\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \overset{f_1}{\mapsto} \begin{bmatrix} x_1-x_3 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

解

$\mathrm{Im}\ f_1=\mathbb{R}^2$ より、$\dim \mathrm{Im}\ f_1 = 2$

$\ker f_1 = \left\{ k\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \middle| k\in\mathbb{R} \right\}$ より、$\dim \ker f_1 = 1$

$$\therefore \dim \mathrm{Im}\ f_1 + \dim \ker f_1 = 3 = n$$

練習

次の写像に関して、$\dim \mathrm{Ker}(f) + \dim \mathrm{Im}(f) = n$ を確かめよ。

$$f_2 : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \overset{f_2}{\mapsto} \begin{bmatrix} 3x_1 + x_2 \\ -9x_1 - 3x_2 \end{bmatrix}$$

49

線形写像と行列

定理 (線形写像と行列)

(1) 線形写像 $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ に対して、次式を満たす $m \times n$ 行列 $\boldsymbol{A} = \boldsymbol{A}_f$ が一意に決定できる。

$$f(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{A}\boldsymbol{x}$$

(2) $m \times n$ 行列 $\boldsymbol{A}$ に対して、写像 $f_A : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ を

$$f_A(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{A}\boldsymbol{x}$$

で定めると、f_A は線形写像である。

証明略

50

(線形写像の)表現行列

定義(表現行列)

線形写像 $f : \boldsymbol{R}^n \to \boldsymbol{R}^m$ に対して、
$m \times n$ 行列 $\boldsymbol{A} = \boldsymbol{A}_f$ を
f の表現行列という。

線形写像は、その表現行列がわかれば、すべてがわかる。

51

線形写像と基底

性質: (線形写像と基底)

線形写像 $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ は、$\mathbb{R}^n$ の標準基底 $\{e_1, e_2, \cdots, e_n\}$ の像

$$\{f(e_1), f(e_2), \cdots, f(e_n)\}$$

が決まれば、
任意の元 $a \in \mathbb{R}^n$ に対して、像

$$f(a) \in \mathbb{R}^m$$

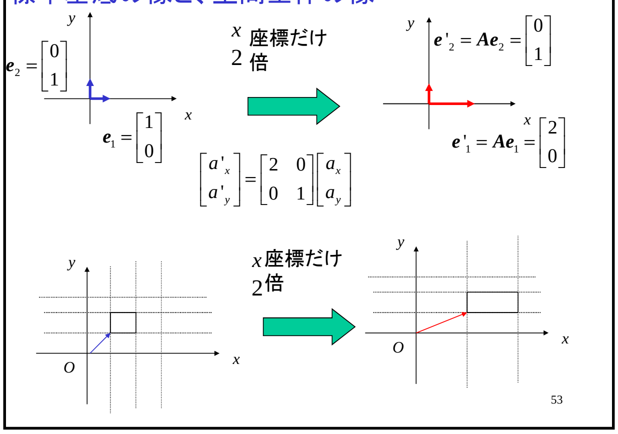
は、一意に特定される。
言い換えると、2つの線形写像 f, g が、$\{e_1, e_2, \cdots, e_n\}$ で同じ像をとれば、全く同じ写像になる。

線形空間の全体の像は、その線形空間の基底の像の一次結合により一意に特定される。
線形空間の要素は無数だが、基底は有限。

証明略。

52

標準基底の像と、空間全体の像



53

基底の像と表現行列

性質(基底の像と表現行列)

線形写像 $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ に対して、$\boldsymbol{R}^n$ の標準基底 $\{e_1, e_2, \cdots, e_n\}$ の像を、

$$\{f(e_1), f(e_2), \cdots, f(e_n)\}$$

とする。このとき、f の表現行列 $\boldsymbol{A}$ は、

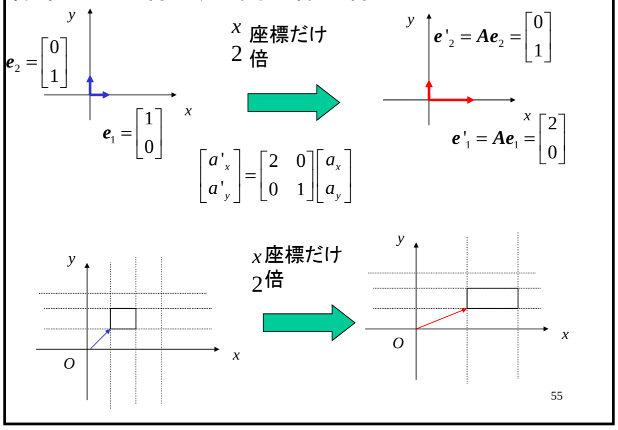
$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} f(e_1) & f(e_2) & \cdots & f(e_n) \end{bmatrix}$$

と表せる。

証明略。

54

標準基底の像と、空間全体の像



55

例題

次の線形写像 $f : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ に対して、表現行列を求めよ。

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \overset{f}{\mapsto} \begin{bmatrix} 2x_1 + x_2 \\ x_1 \\ x_1 - x_2 \end{bmatrix}$$

解） 写像より、

$$f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 2x_1 + x_2 \\ x_1 \\ x_1 - x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$\therefore \boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

56

（別解）

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \overset{f}{\mapsto} \begin{bmatrix} 2x_1 + x_2 \\ x_1 \\ x_1 - x_2 \end{bmatrix}$$

より、

$$f(\boldsymbol{e}_1) = f\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$f(\boldsymbol{e}_2) = f\left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} f(\boldsymbol{e}_1) & f(\boldsymbol{e}_2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

57

練習

次の写像 f 表現行列を求めよ。

（1）

$$f_1 : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \overset{f_1}{\mapsto} \begin{bmatrix} x_1 - x_3 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

（2）

$$f_2 : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \overset{f_2}{\mapsto} \begin{bmatrix} 3x_1 + x_2 \\ -9x_1 - 3x_2 \end{bmatrix}$$

58

表現行列と線形写像

性質（表現行列と線形写像）

表現行列が $\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{a}_1 & \boldsymbol{a}_2 & \cdots & \boldsymbol{a}_n \end{bmatrix}$ であるような $\mathbb{R}^n$ から $\mathbb{R}^m$への線形写像 f について次がなりたつ。

（1） $\mathrm{Im}(f) = f(\mathbb{R}^n) = L\{\boldsymbol{a}_1, \boldsymbol{a}_2, \cdots, \boldsymbol{a}_n\}$

（2） $\dim \mathrm{Im}\, f = \mathrm{rank}(\boldsymbol{A})$

証明略

59

例題1

次の写像 fに関して、表現行列を $\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{a}_1 & \boldsymbol{a}_2 & \cdots & \boldsymbol{a}_n \end{bmatrix}$ とする。このとき、

（1） $\mathrm{Im}(f) = L\{\boldsymbol{a}_1, \boldsymbol{a}_2, \cdots, \boldsymbol{a}_n\}$

（2） $\dim \mathrm{Im}\, f = \mathrm{rank}(\boldsymbol{A})$

を確かめよ。

$$f : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2 \qquad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \overset{f}{\mapsto} \begin{bmatrix} x_1 - x_3 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

60

解）

（1） $f\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}\right) = \boldsymbol{A}\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 - x_3 \\ x_2 \end{bmatrix}$ より、

$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore \operatorname{Im} f = \mathbb{R}^2 = L\left\{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix}\right\}$$

（2）

$$\dim \operatorname{Im} f = \dim \mathbb{R}^2 = 2$$

$$rank\boldsymbol{A} = rank\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = 2$$

$$\therefore \dim \operatorname{Im} f = rank\boldsymbol{A}$$

61

合成写像と表現行列の積

性質（合成写像と表現行列の積）

2つの線形写像

$$f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m, \quad g : \mathbb{R}^m \to \mathbb{R}^l$$

の表現行列をそれぞれ、

$$\boldsymbol{A} = \boldsymbol{A}_f, \boldsymbol{B} = \boldsymbol{B}_g$$

とすれば、$\boldsymbol{A}$ は $m \times n$ 型で、$\boldsymbol{B}$ は $l \times m$ 型である。

また、合成写像 $g \circ f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^l$ 表現行列を$\boldsymbol{C}$
とすれば、$\boldsymbol{C}$ は $l \times n$ 型であり、

$$\boldsymbol{C} = \boldsymbol{BA}$$

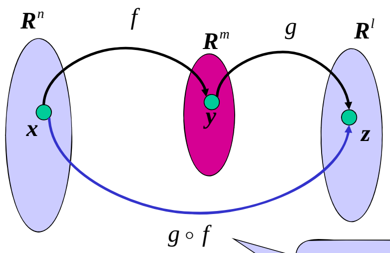
と表せる。

証明略

62

イメージ

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix} = \boldsymbol{y} = \boldsymbol{Ax} = \boldsymbol{A}\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_l \end{bmatrix} = \boldsymbol{z} = \boldsymbol{By} = \boldsymbol{B}\begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_l \end{bmatrix} = \boldsymbol{z} = \boldsymbol{BAx} = \boldsymbol{BA}\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$g \circ f(\boldsymbol{x}) = g(f(\boldsymbol{x}))$
と覚えればよい。